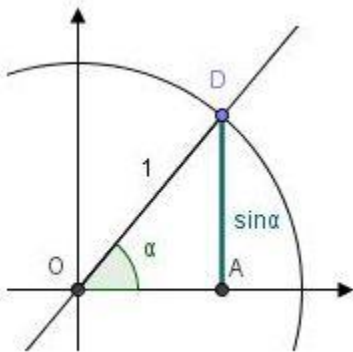


# Cercle trigonométrique et segments remarquables

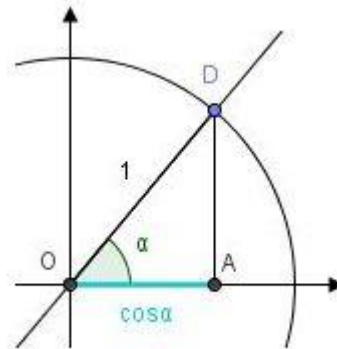
## Définitions des fonctions trigonométriques à partir de segments remarquables

### Dans le premier quadrant

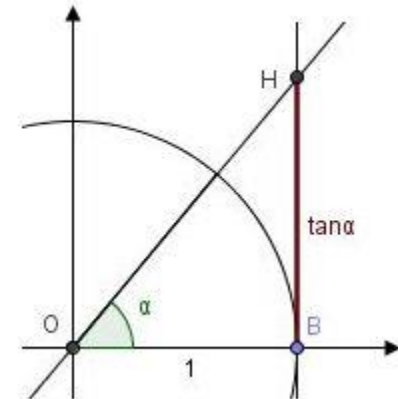
Sinus d'un angle



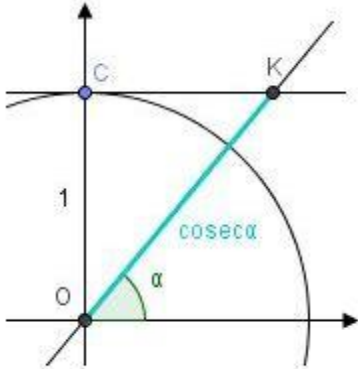
Cosinus d'un angle



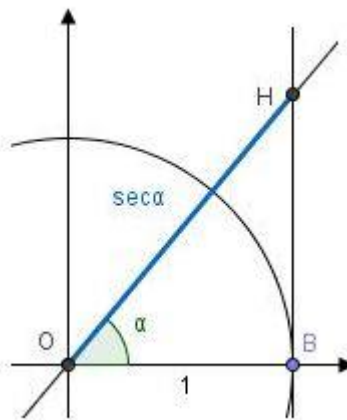
Tangente d'un angle



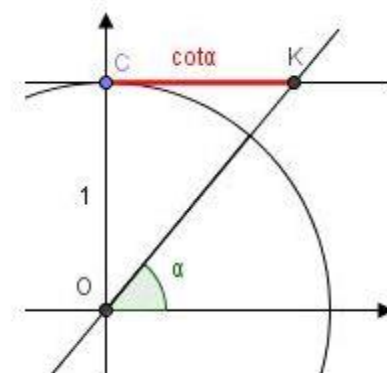
Cosécante d'un angle



Sécante d'un angle

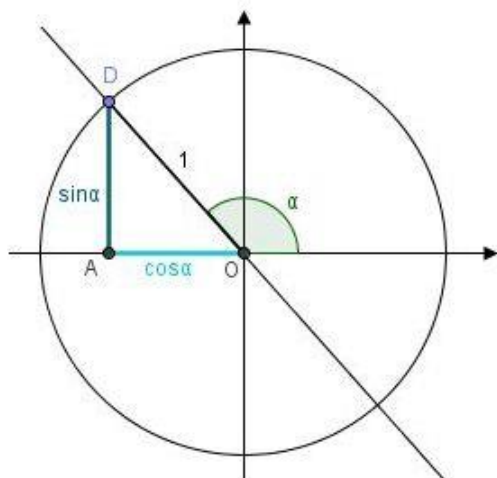


Cotangente d'un angle

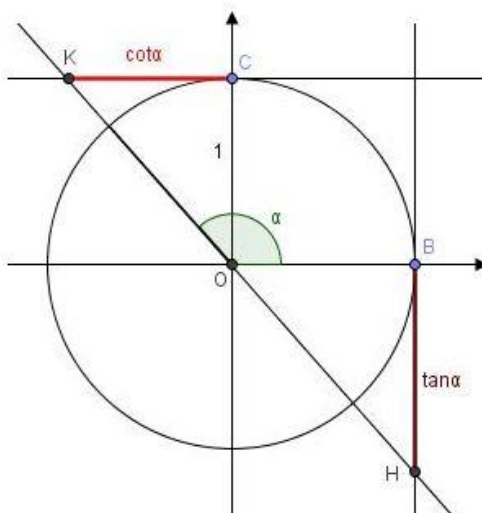


## Dans le deuxième quadrant

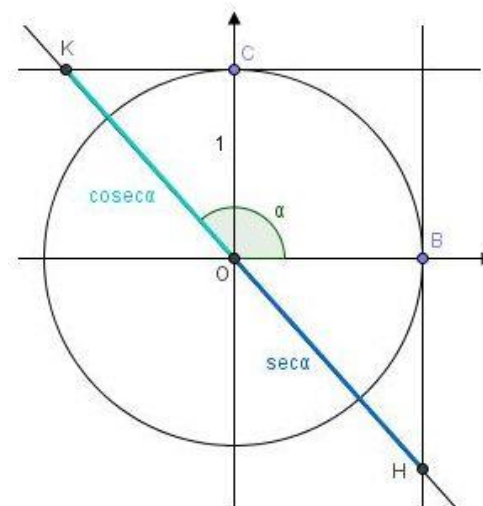
Sinus et cosinus d'un angle



Tangente et cotangente d'un angle



Sécante et cosécante d'un angle



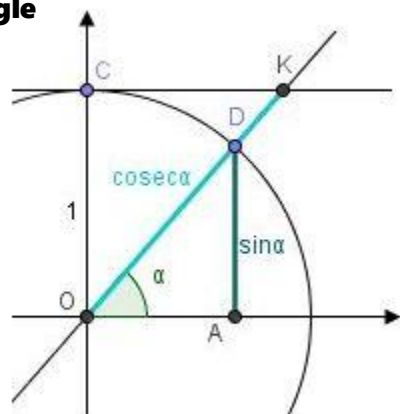
## Relations entre les fonctions trigonométriques

### Sinus et cosécante d'un angle

$$\begin{aligned} \triangle OAD &\sim \triangle KCO \\ \frac{m\overline{AD}}{m\overline{OD}} &= \frac{m\overline{CO}}{m\overline{OK}} \\ \frac{\sin \alpha}{1} &= \frac{1}{\csc \alpha} \end{aligned}$$

d'où :

$$\csc \alpha = \frac{1}{\sin \alpha}$$

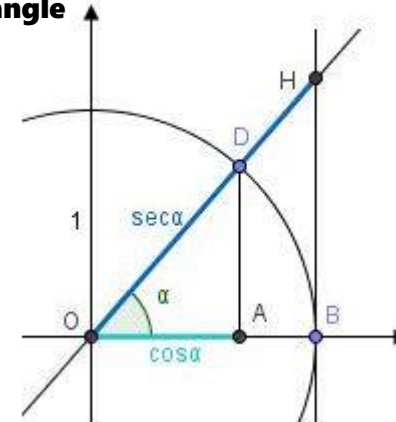


### Cosinus et sécante d'un angle

$$\begin{aligned} \triangle OAD &\sim \triangle OBH \\ \frac{m\overline{OA}}{m\overline{OD}} &= \frac{m\overline{OB}}{m\overline{OH}} \\ \frac{\cos \alpha}{1} &= \frac{1}{\sec \alpha} \end{aligned}$$

d'où :

$$\sec \alpha = \frac{1}{\cos \alpha}$$

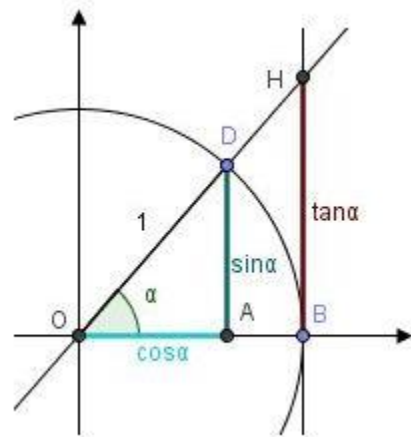


### Sinus, cosinus et tangente d'un angle

$$\begin{aligned} \triangle OAD &\sim \triangle OBH \\ \frac{m\overline{AD}}{m\overline{OA}} &= \frac{m\overline{BH}}{m\overline{OB}} \\ \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha} &= \frac{\tan \alpha}{1} \end{aligned}$$

d'où :

$$\tan \alpha = \frac{\sin \alpha}{\cos \alpha}$$

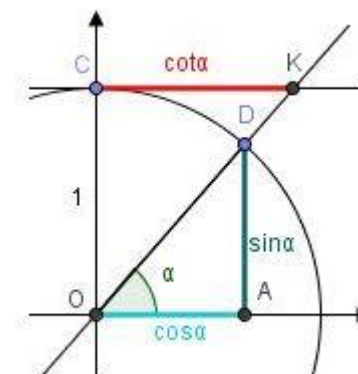


### Sinus, cosinus et cotangente d'un angle

$$\begin{aligned} \triangle OAD &\sim \triangle KCO \\ \frac{m\overline{OA}}{m\overline{AD}} &= \frac{m\overline{KC}}{m\overline{CO}} \\ \frac{\cos \alpha}{\sin \alpha} &= \frac{\cot \alpha}{1} \end{aligned}$$

d'où :

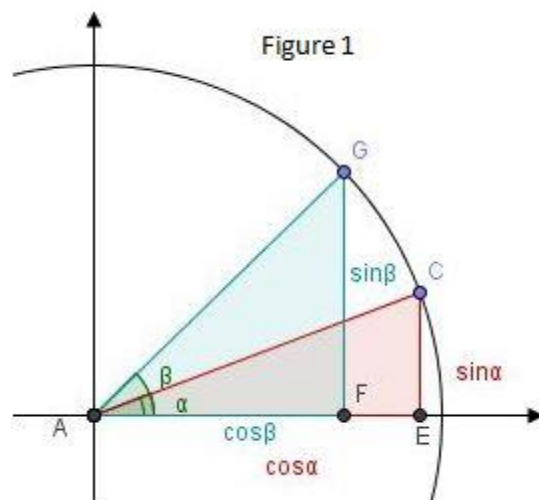
$$\cot \alpha = \frac{\cos \alpha}{\sin \alpha}$$



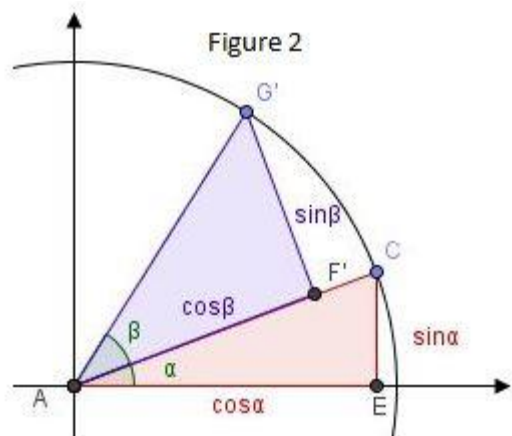
## Somme et différence de deux angles

### Sinus de la somme de deux angles

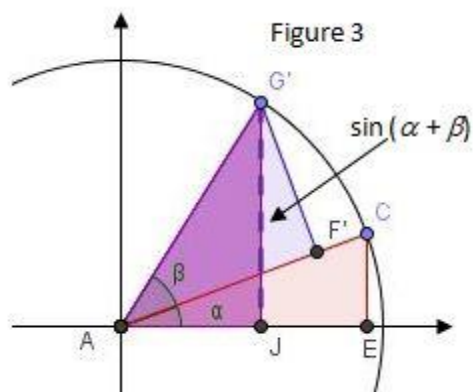
Dans la Figure 1, l'angle  $\alpha$  détermine le  $\Delta AEC$  et l'angle  $\beta$  détermine le  $\Delta AFG$ .



Dans la Figure 2, le  $\Delta AF'G'$  est l'image du  $\Delta AFG$  à la suite d'une rotation de centre A et d'angle  $\alpha$ .



Pour calculer  $\sin(\alpha + \beta)$ , nous devons trouver la mesure du segment  $JG'$  du  $\Delta AJG'$  de la Figure 3.



La Figure 4 nous montre que ce segment se décompose en la somme des segments  $JH$  et  $HG'$  et que les segments  $JH$  et  $KF'$  sont isométriques. De plus, on peut démontrer que les  $\Delta G'HF'$  et  $\Delta AKF'$  sont semblables.

De ce qui précède, on peut déduire que :

$$\sin \alpha = \frac{m\overline{KF'}}{\cos \beta} = \frac{m\overline{JH}}{\cos \beta}$$

$$\sin \alpha \cdot \cos \beta = m\overline{JH}$$

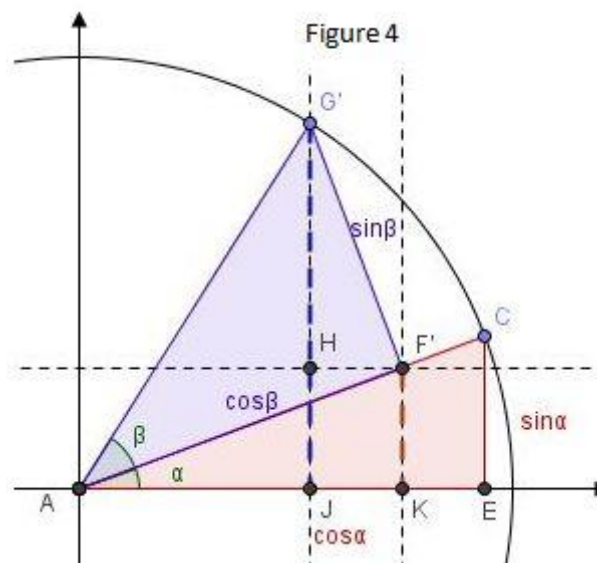
de même que :

$$\cos \alpha = \frac{m\overline{G'H}}{\sin \beta}$$

$$\sin \beta \cdot \cos \alpha = m\overline{G'H}$$

d'où :

$$\sin(\alpha + \beta) = \sin \alpha \cdot \cos \beta + \cos \alpha \cdot \sin \beta$$



## Cosinus de la somme de deux angles

Pour calculer  $\cos(\alpha + \beta)$ , nous devons trouver la mesure du segment AJ du  $\Delta AJG'$  de la Figure 5.

La mesure de ce segment est le résultat de la différence entre les mesures des segments AK et JK. De plus, comme le montre la Figure 5, les segments JK et HF' sont isométriques.

En outre, comme dans le cas de la Figure 4, on peut démontrer que les  $\Delta G'HF'$  et  $\Delta AKF'$  sont semblables. De ce qui précède, on peut déduire que :

$$\cos \alpha = \frac{\overline{mAK}}{\cos \beta}$$

$$\cos \alpha \cdot \cos \beta = \overline{mAK}$$

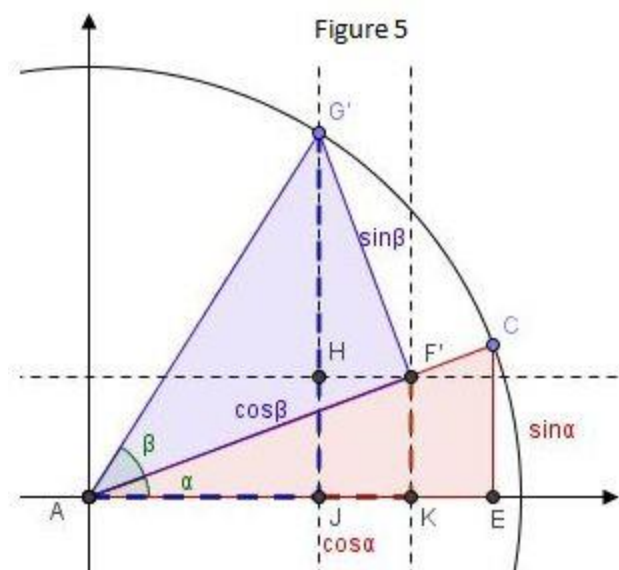
de même que :

$$\sin \alpha = \frac{\overline{mHF'}}{\sin \beta} = \frac{\overline{mJK}}{\sin \beta}$$

$$\sin \alpha \cdot \sin \beta = \overline{mJK}$$

d'où :

$$\cos(\alpha + \beta) = \cos \alpha \cdot \cos \beta - \sin \alpha \cdot \sin \beta$$



## Différence de deux angles

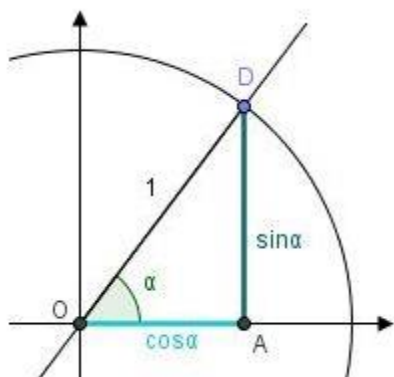
On peut montrer que  $\sin(-\alpha) = -\sin \alpha$  et que  $\cos(-\alpha) = \cos \alpha$

d'où :

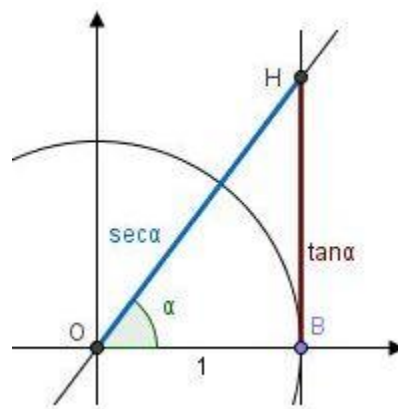
$$\sin(\alpha - \beta) = \sin \alpha \cdot \cos \beta - \cos \alpha \cdot \sin \beta \quad \text{et} \quad \cos(\alpha - \beta) = \cos \alpha \cdot \cos \beta + \sin \alpha \cdot \sin \beta$$

## Identités pythagoriciennes

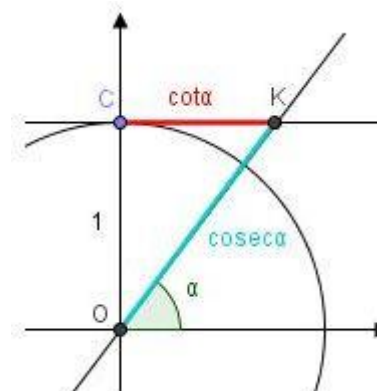
$$\sin^2\alpha + \cos^2\alpha = 1$$



$$1 + \tan^2\alpha = \sec^2\alpha$$

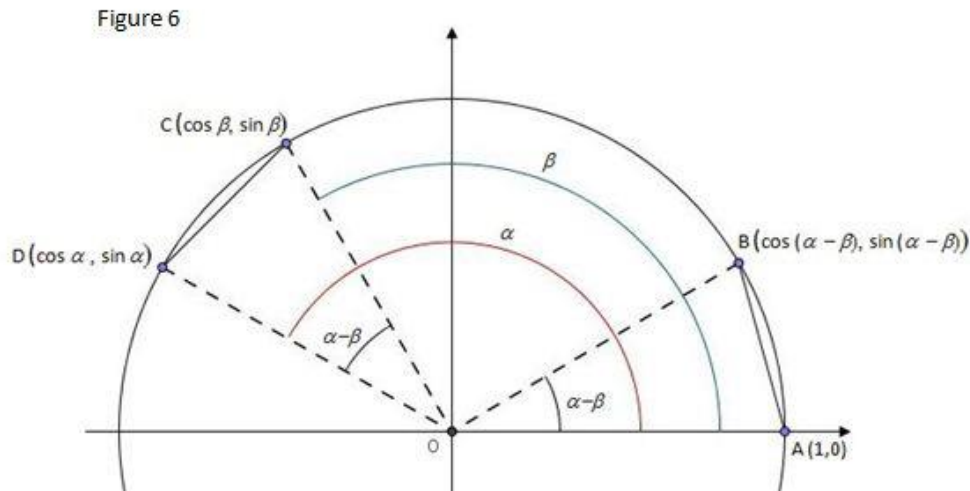


$$1 + \cot^2\alpha = \operatorname{cosec}^2\alpha$$



## Cosinus de la différence de deux angles

La Figure 6 montre la différence entre les angles  $\alpha$  et  $\beta$ . De plus,  $\overline{mAB} = \overline{mCD}$ .



En utilisant la relation de la distance entre deux points, soit  $d^2 = (x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2$ , nous pouvons déduire que :

$$\begin{aligned} (\overline{mAB})^2 &= (\cos(\alpha - \beta) - 1)^2 + (\sin(\alpha - \beta) - 0)^2 \\ (\overline{mAB})^2 &= \cos^2(\alpha - \beta) - 2\cos(\alpha - \beta) + 1 + \sin^2(\alpha - \beta) \\ (\overline{mAB})^2 &= (\cos^2(\alpha - \beta) + \sin^2(\alpha - \beta)) - 2\cos(\alpha - \beta) + 1 \\ (\overline{mAB})^2 &= 1 - 2\cos(\alpha - \beta) + 1 \\ (\overline{mAB})^2 &= 2 - 2\cos(\alpha - \beta) \end{aligned}$$

de même que :

$$\begin{aligned} (\overline{mCD})^2 &= (\cos \beta - \cos \alpha)^2 + (\sin \beta - \sin \alpha)^2 \\ (\overline{mCD})^2 &= \cos^2 \beta - 2\cos \alpha \cos \beta + \cos^2 \alpha + \sin^2 \beta - 2\sin \alpha \sin \beta + \sin^2 \alpha \\ (\overline{mCD})^2 &= (\cos^2 \beta + \sin^2 \beta) + (\cos^2 \alpha + \sin^2 \alpha) - 2\cos \alpha \cos \beta - 2\sin \alpha \sin \beta \\ (\overline{mCD})^2 &= 1 + 1 - 2\cos \alpha \cos \beta - 2\sin \alpha \sin \beta \\ (\overline{mCD})^2 &= 2 - 2\cos \alpha \cos \beta - 2\sin \alpha \sin \beta \end{aligned}$$

d'où, puisque  $(\overline{mAB})^2 = (\overline{mCD})^2$ ,

$$\begin{aligned} 2 - 2\cos(\alpha - \beta) &= 2 - 2\cos \alpha \cos \beta - 2\sin \alpha \sin \beta \\ -2\cos(\alpha - \beta) &= -2\cos \alpha \cos \beta - 2\sin \alpha \sin \beta \\ \cos(\alpha - \beta) &= \cos \alpha \cos \beta + \sin \alpha \sin \beta \end{aligned}$$